



Partitionnement d'un graphe orienté acyclique par la génération de colonnes

H. Murat AFSAR

Murat.Afsar@laas.fr

LAAS-CNRS
Université de Toulouse



Définition du problème

Génération de colonnes

Expérimentations



Partitionnement de graphe

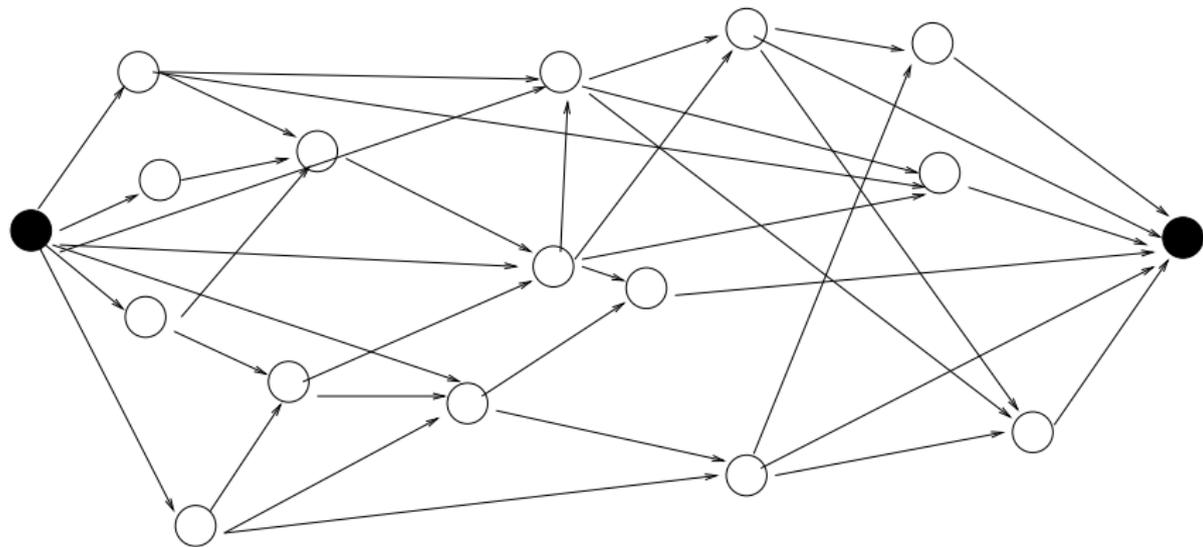
- ▶ $G(V, A)$ acyclique et sommet-pondéré
- ▶ k chemins sommet-disjoints
- ▶ Chemins équilibrées en poids total



Partitionnement de graphe

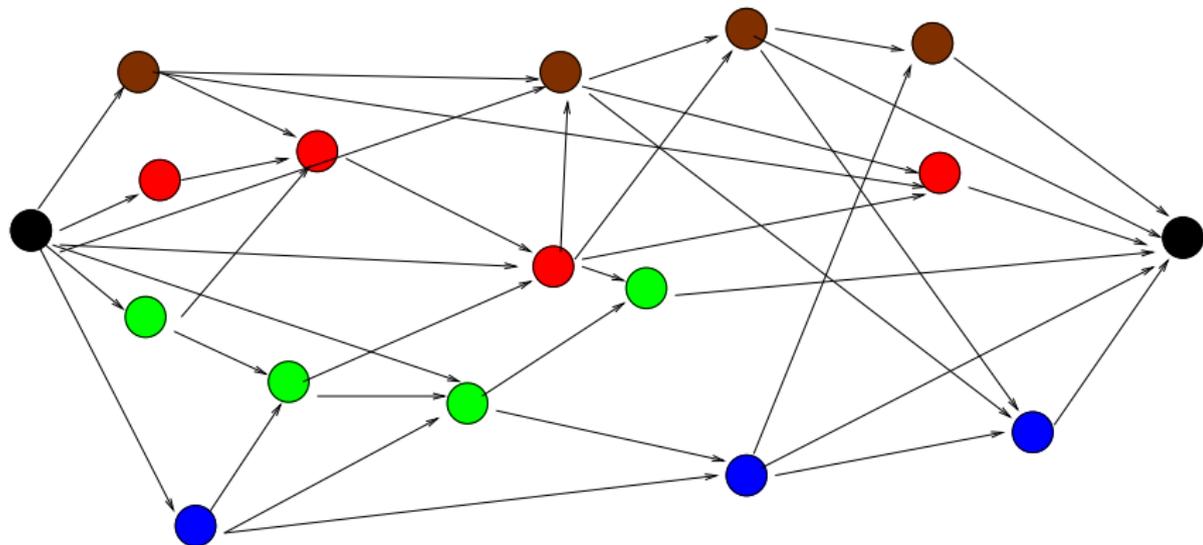
- ▶ $G(V, A)$ acyclique et sommet-pondéré
- ▶ k chemins sommet-disjoints
- ▶ Chemins équilibrées en poids total
- ▶ NP-Complet : réduction au problème de partition

LAAS Graphe des connexions





Graphe des connexions





Définition du problème

Génération de colonnes

Expérimentations

 **Fonction objectif quadratique**

$$\blacktriangleright \min \sum_p \frac{(M - D_p)^2}{M}$$

Où

$$\blacktriangleright M = \frac{\sum_{v \in V} d_v}{k} \quad \text{Poids idéal}$$

$$\blacktriangleright D_p = \sum_{v \in p} d_v \quad \text{Poids du chemin } p$$

The logo for LAAS (Laboratoire d'Automatique et d'Analyse des Systèmes) is located at the top left. It features the letters 'LAAS' in a bold, yellow, sans-serif font, with a blue oval background behind the letters. To the left of the oval are the letters 'ORS' in a grey, stylized font.

Décomposition du problème



Décomposition du problème

- ▶ Problème maître \longrightarrow couverture des sommets par des chemins
 - ▶ Un et un seul chemin par sommet



Décomposition du problème

- ▶ Problème maître \longrightarrow couverture des sommets par des chemins
 - ▶ Un et un seul chemin par sommet
- ▶ Sous-problème \longrightarrow construction des chemins réalisables
 - ▶ Coût quadratique!!!



Problème maître restreint

$$\min \sum_{p \in P'} c_p \lambda_p$$

s.q.

$$\pi_0 \longrightarrow \sum_{p \in P'} \lambda_p = k$$

$$\pi_v \longrightarrow \sum_{p \in P' | v \in p} \lambda_p = 1 \quad \forall v \in V$$

$$\lambda_p \geq 0 \quad \forall p \in P'$$

 **Dual du PMR**

$$\max \sum_{v \in V} \pi_v + k \times \pi_0$$

s.q.

$$\pi_0 + \sum_{v \in p} \pi_v \leq c_p \quad \forall p \in P$$

où

$$c_p = g(D_p) = \frac{(M - D_p)^2}{M} = \frac{(M - \sum_{v \in p} d_v)^2}{M}$$

 **Coût réduit**

$$\blacktriangleright \bar{c}_p = c_p - \sum_{v \in p} \pi_v - \pi_0$$

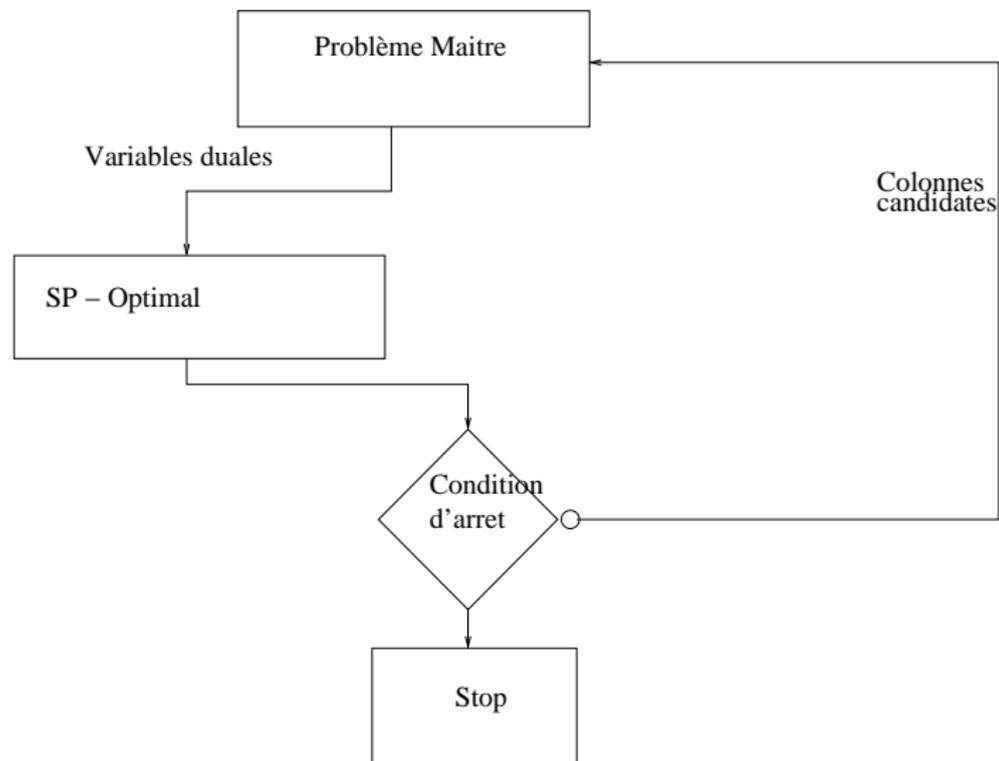
 **Coût réduit**

- ▶ $\bar{c}_p = c_p - \sum_{v \in p} \pi_v - \pi_0$
- ▶ $\bar{c}_p \geq 0 \Rightarrow$ Dual réalisable \Rightarrow Solution optimale

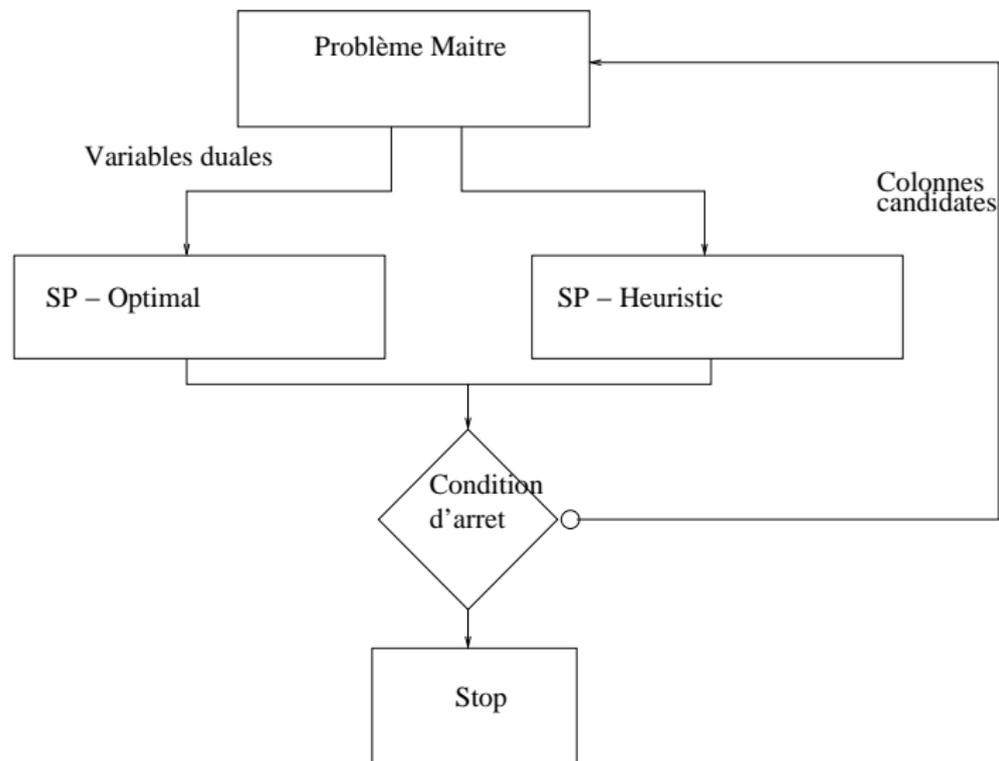
 **Coût réduit**

- ▶ $\bar{c}_p = c_p - \sum_{v \in p} \pi_v - \pi_0$
- ▶ $\bar{c}_p \geq 0 \Rightarrow$ Dual réalisable \Rightarrow Solution optimale
- ▶ On cherche un chemin p avec $\bar{c}_p < 0$

LAAS Schéma de la génération de colonnes



LAAS Schéma de la génération de colonnes





Sous-problème : Méthode optimale

- ▶ Programmation dynamique

$$f(v, D) = \pi_v + \max_{v' \in \delta^-(v)} f(v', D - d_v)$$

- ▶ $\bar{c}^* = \min_{p \in P} \bar{c} = \min_{p \in P} \{g(D) - f(t, D)\}$ où D est le poids du chemin p et t est le puit

 Règles de dominance

$$\blacktriangleright D_p = D_{p'} \wedge \sum_{v \in p} \pi_v \leq \sum_{v \in p'} \pi_v \quad \Rightarrow \quad p \prec p'$$

 Règles de dominance

- ▶ $D_p = D_{p'} \wedge \sum_{v \in p} \pi_v \leq \sum_{v \in p'} \pi_v \Rightarrow p \prec p'$
- ▶ $D_p \geq D_{p'} \geq M \wedge \sum_{v \in p} \pi_v \leq \sum_{v \in p'} \pi_v \Rightarrow p \prec p'$



Sous-problème : Méthode heuristique

- ▶ Heuristic primal : Flot max - coût max

- ▶ $cost(a) = \sum_{p|a \in p} \lambda_p$



Sous-problème : Méthode heuristique

- ▶ Heuristic primal : Flot max - coût max

- ▶ $cost(a) = \sum_{p|a \in p} \lambda_p$

- ▶ Amélioration duale : 2-OPT entre p et p' pour minimiser les coûts réduits

 Relaxation lagrangienne

$$\min \theta(\pi) = \min \sum_{p \in P} \lambda_p c_p + \sum_{v \in V} (\pi_v (1 - \sum_{p \in P | v \in p} \lambda_p))$$

s.q.

$$\sum_{p \in P} \lambda_p = k$$



Relaxation lagrangienne

$$\theta_1^*(\pi) = k \times \min\{c_p - \sum_{v|v \in p} \pi_v\} + \sum_{v \in V} \pi_v$$



Relaxation lagrangienne

$$\theta_1^*(\pi) = k \times \min\{c_p - \sum_{v|v \in p} \pi_v\} + \sum_{v \in V} \pi_v$$

$$\theta_2^*(\pi) = \sum_{p \in \kappa} (c_p - \sum_{v|v \in p} \pi_v) + \sum_{v \in V} \pi_v$$

où κ est l'ensemble des chemins p ayant k minimum coût réduit et se terminant sur un différent sommet



Relaxation lagrangienne

$$\theta_1^*(\pi) = k \times \min\{c_p - \sum_{v|v \in p} \pi_v\} + \sum_{v \in V} \pi_v$$

$$\theta_2^*(\pi) = \sum_{p \in \kappa} (c_p - \sum_{v|v \in p} \pi_v) + \sum_{v \in V} \pi_v$$

où κ est l'ensemble des chemins p ayant k minimum coût réduit et se terminant sur un différent sommet

$$\theta_2(\pi) \geq \theta_1(\pi)$$



Définition du problème

Génération de colonnes

Expérimentations



Résultats numériques

Instance	iter	Z_{LP}^*	GLB	GUB	Columns
A_0.05	95	0,141	0,141	10,996	9649
A_0.10	18	0,141	0,141	7,282	4913
A_0.15	11	0,141	0,141	3,283	3216
A_0.20	7	0,141	0,141	0,712	1918
A_0.25	6	0,141	0,141	0,427	1467
B_0.05	34	1,714	1,714	1,714	4648
B_0.10	6	1,714	1,714	1,714	1484
B_0.15	6	1,714	1,714	1,714	1586
B_0.20	6	1,714	1,714	1,714	1552
B_0.25	5	1,714	1,714	1,714	1217
F_40_80	6	2,945	2,945	2,945	1639
F_40_100	6	2,624	2,624	2,624	1839
F_40_120	5	2,689	2,689	2,689	1195
F_40_150	5	2,120	2,120	2,120	1064
F_40_240	5	1,946	1,946	1,946	1102



Durées d'exécution (en sec.)

Instance	Total	Master	Slave	Flow	2OPT
A_0.05	473	265	56	8	133
A_0.10	153	27	19	9	85
A_0.15	176	24	13	4	109
A_0.20	161	13	10	5	96
A_0.25	161	8	9	3	91
B_0.05	63	15	1	2	45
B_0.10	53	5	0	2	46
B_0.15	152	5	0	3	143
B_0.20	184	5	3	4	170
B_0.25	172	2	0	5	162
F_40_80	210	9	0	2	199
F_40_100	253	8	1	1	242
F_40_120	262	4	2	1	255
F_40_150	169	2	2	4	160
F_40_240	290	2	2	3	282

LAAS Maintenant : collecte des déchets





Partitionnement d'un graphe orienté acyclique par la génération de colonnes

H. Murat AFSAR

Murat.Afsar@laas.fr

LAAS-CNRS
Université de Toulouse