

Fiche Bilan Com2I 2004

Projet : Robotique en environnements naturels

Responsable : Simon Lacroix

Groupe(s) concerné(s): RIA

Chercheurs effectivement impliqués et degré d'implication (%) : Cf fiche chercheurs

Doctorants et implication (%) : Cf fiche chercheurs

IT : Matthieu Herrb

Rappel des objectifs et calendrier:

Projet « permanent »; Échéances définies par les projets externes. En particulier, expérimentations dans le projet COMETS.

Etat d'avancement :

DALA : peu avancé... mais le robot est utilisé par plusieurs doctorants (thèses Joel Gonzalez, Solange Lemai)

DRONE : pas encore livré, travaux préliminaires sur l'informatique embarqué.

KARMA : divers aménagement logiciels (boot sur carte mémoire USB), réalisation d'une IHM pour les commandes de vol, maintenance du code d'Arnaud Jacquet...

COMETS: fin de la 2e année du projet.

Ce qui reste à faire et nouveau planning :

DALA : évolution du calculateur embarqué, mise à jour de logiciels (nouvelle version de genom et de « POM ». GPS

KARMA : intégration centrale inertielle, suite du travail sur l'IHM, soutien à l'intégration de la nouvelle carte de commande de vol.

3e année de COMETS

DRONE : démarrage effectif du projet à la livraison du matériel.

Production du projet (publis et rapports, logiciels, etc.) :

Cf. bilan chercheurs.

Interactions groupe-service (fréquence, qualité) :

Fréquentes et de qualité. (Réunions robots-admin, réunions de projet, missions)

Appréciation sur le déroulement du projet :

Fiche Bilan Com2I 2004

Pas mal de retard accumulé sur certains points (évolutions de DALA, commande de vol automatique sur KARMA, DRONE) causés à la fois par un manque de disponibilité interne (de ma part et de la part des chercheurs impliqués, et par certaines contraintes externes (pannes, retard de livraison du DRONE).

Néanmoins le travail avance et ce projet constitue un point de visibilité important du savoir faire du laboratoire en matière d'intégration.