

## *Fiche Bilan Com2I 2004*

**Projet :** Robotique en environnements naturels

**Responsable :** Simon Lacroix

**Groupe(s) concerné(s):** RIA

**Chercheurs effectivement impliqués et degré d'implication (%) :** Cf fiche chercheurs

**Doctorants et implication (%) :** Cf fiche chercheurs

**IT :** Jerome MANHES

### **Rappel des objectifs et calendrier:**

Karma : développement d'une nouvelle carte de commande de vol.

Projet « permanent »; Échéances définies par les projets externes. En particulier, expérimentations dans le projet COMETS.

### **Etat d'avancement :**

KARMA :

- Conception de la carte de puissance terminée. En cours de routage...
- En cours de conception de la carte d'interface.

COMETS: fin de la 2e année du projet.

### **Ce qui reste à faire et nouveau planning :**

KARMA :

- Assemblage et test de la carte de puissance.
- Fin de la conception, routage et test de la deuxième carte (interfaçage des capteurs et des actionneurs).
- Modification des drivers et implémentation du code « microcontrôleur » et VHDL.

3e année de COMETS

### **Production du projet (publis et rapports, logiciels, etc.) :**

Cf. bilan chercheurs.

### **Interactions groupe-service (fréquence, qualité) :**

Fréquentes et de qualité. (Réunions robots-admin, réunions de projet, missions)

### **Appréciation sur le déroulement du projet :**

Une première mouture développée par mon prédécesseur permet d'ore et déjà au ballon dirigeable de voler. Mon arrivée tardive dans l'équipe et le temps nécessaire pour m'informer

## *Fiche Bilan Com2I 2004*

des besoins et des contraintes ne m'ont pas permis d'avancer plus rapidement dans la conception des cartes.

Néanmoins le travail progresse et il semble envisageable que ces cartes puissent être portées vers d'autres robots (DRONE) par la suite.